

Przycisk naciśnięty	Buzer	Funkcja
Raz krótko	Jeden sygnał	Rejestrowanie naciśniętych przycisków pilota w kanale nr 1
Drugi raz krótko	Podwójny sygnał	Rejestrowanie naciśniętych przycisków pilota w kanale nr 2 - model NW2
Trzeci raz krótko	Potrójny sygnał	Kasowanie naciśniętego pilota - model NW1
	Potrójny sygnał	Kasowanie naciśniętego pilota - model NW2
	Hymn kibica	Przejsie do normalnej pracy - model NW1

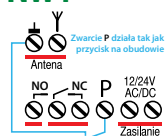
Przycisk zwolniony po:	Funkcja	Opis
Jeden długi sygnał buzera	Odczyt pozycji pilota	Po naciśnięciu zarejestrowanego pilota, sterownik buzerem podaje nr jego pozycji
	Kasowanie pilota	Wprowadzenie pozycji pilota przyciskiem, sterownik buzerem podaje wprowadzoną pozycję, potem krótkie naciśnięcie przycisku - pilot usunięty
Jeden krótki sygnał buzera	Tryb pracy kanału nr 1	Naciśnięcie przycisku po pierwszym, krótkim sygnale buzera wybiera tryb bistabilny kanału, po drugim, krótkim wybiera tryb TDJN, a po trzecim, długim sterownik oczekuje na wprowadzenie czasu trybu monostabilnego (001-999s)
	Dwa krótkie sygnały buzera	Tryb pracy kanału nr 2
Trzy krótkie sygnały buzera	działają Piloty SYSTEMOWE lub wszystkie	Naciśnięcie przycisku po pierwszym sygnale buzera - działają tylko piloty zmiennokodowe SYSTEMOWE, po drugim działają wszystkie piloty
	Zdalne klonowanie pilota	Naciśnięcie przycisku po trzecim - niemożliwe klonowanie pilota, po czwartym - możliwe klonowanie pilotów
Cztery krótkie sygnały buzera	Odczyt pozycji pilota	Naciśnięcie przycisku po piątym - brak odczytu pilota po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku, po szóstym - odczyt pozycji pilota buzerem sterownika po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku pilota
	Reset	Naciśnięcie przycisku po pierwszym sygnale buzera - kasowanie pamięci pilotów i przywrócenie ustawień fabrycznych
Hymn kibica	zwolnienie przycisku po hymnie kibica oznacza przejście sterownika do normalnej pracy	
Drugi, po 5s, Hymn kibica	zwolnienie przycisku po drugim hymnie kibica oznacza na przemian, włączenie/wyłączenie sygnalizacji akustycznej sterownika podczas normalnej pracy i przejście sterownika do normalnej pracy	

8. Dane techniczne

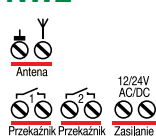
Lp	Nazwa	Wartość	Uwagi
1	Zasilanie	12V-24V AC/DC	napięcie stałe lub zmienne
2	Pobór prądu	10mA	przełączniki wyłączone
3	Wyjścia	1/2 x 24V-1A	1 lub 2 przełączniki
4	Częstotliwość	433.92MHz	modulacja ASK

9. Wyprowadzenia

NW1



NW2



10. Gwarancja

Szczegóły dotyczące gwarancji znajdują się na karcie gwarancyjnej oraz na stronie www.proxima.pl w zakładce - do pobrania.



Zabrania się wyrzucania tego urządzenia razem z odpadami domowymi. Według dyrektywy 2012/19/UE (WEEE II) obowiązującej w UE, to urządzenie podlega selektywnej zbiórce.

UPROSZCZONA DEKLARACJA ZGODNOŚCI UE:

Proxima sp.j. niniejszym oświadcza, że sterowniki NW1 i NW2 są zgodne z dyrektywą 2014/53/UE. Pełny tekst zgodności UE jest dostępny pod następującym adresem internetowym: www.proxima.pl w zakładce - do pobrania.



PROXIMA

Proxima sp.j.
87-100 Toruń, ul. Polna 23a
tel. 56 660 2000, www.proxima.pl

Sterowniki Radiowe NW1_999 - NW2_819

najmniejsze sterowniki na rynku o niespotykanych możliwościach, 12-24V AC/DC, odczyt pozycji zarejestrowanego pilota, kasowanie pilota bez jego obecności, klonowanie pilota,

NW1_999

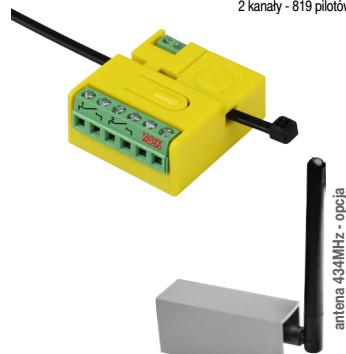
1 kanał - 999 pilotów



37x41x15 mm

NW2_819

2 kanały - 819 pilotów



PILOTY SYSTEMOWE

Sterownik jest kompatybilny zmiennokodowo z **jednym i tylko jednym** systemem sterowania bramami wiodącymi producentów - zapytaj o dostępne systemy.

PILOTY NIESYSTEMOWE

Można tak skonfigurować sterownik, że w sposób mniej bezpieczny (tylko analiza części stałej transmisji pilota) można zarejestrować również piloty niesystemowe (piloty innych producentów zawierających układ HCS).

Najważniejsze zalety:

- ▶ najmniejszy na rynku,
- ▶ jeden (NW1) lub dwa kanały przekaźnikowe (NW2) + buzer,
- ▶ 999 pilotów (NW1), 819 pilotów (NW2) = zmiennokodowe KeeLoq **SYSTEMOWE** + (opcja programowana) dowolnie piloty z układem HCS pracującym w paśmie 433.92MHz - analizowana jest część stała transmisji (28 bitów - ponad 250mln kombinacji),
- ▶ **kasowanie pilota bez jego obecności**,
- ▶ **trzy tryby pracy:**
 - ▷ **bistabilny z resetem**,
 - ▷ **TDJN** (Tak Długo Jak Naciskasz),
 - ▷ **monostabilny** 1-999s, z rozdzielczością 1s,
- ▶ odbiornik superheterodynowy, do 200m zasięgu,
- ▶ zasilanie 12-24V AC/DC (napięcie stałe lub zmienne),
- ▶ można zarejestrować przyciski i kombinacje przycisków,
- ▶ akustyczne potwierdzanie sygnału pilota - inaczej dla pilota zmiennokodowego SYSTEMOWEGO i inaczej dla pilota nieSYSTEMOWEGO z HCSem, inaczej dla kanału nr 1 i nr 2 (NW2),
- ▶ zarejestrowanym pilotem można akustycznie **zdalnie** odczytać jego pozycję w sterowniku,
- ▶ zarejestrowanym pilotem można zdalnie sklonować pilota,
- ▶ otwór montażowy - montaż opaską zaciskową.

1. Działanie sterownika

Po włączeniu zasilania sterownik podaje buzerem dwucyfrowy numer systemu kodowania.

Po włączeniu zasilania z naciśniętym przyciskiem sterownik podaje buzerem pojemność pamięci pilotów (999_NW1, 819_NW2).

1.1. Naciśnięcie zarejestrowanego przycisku (lub dowolnej zarejestrowanej kombinacji przycisków) pilota włącza/zmienia stan kanału/kanałów. Każdy kanał może pracować w jednym z trzech trybów:

- ▶ **tryb bistabilny z resetem** (reset - dwusekundowe naciśnięcie pilota wymusza wyłączenie przekaźnika - wygodne, gdy operując pilotem nie widzimy reakcji albo chcemy zsynchronizować dwa kanały bistabilne) - po naciśnięciu pilota przekaźnik zmienia stan,
 - ▶ **monostabilny** - po naciśnięciu pilota przekaźnik pozostaje włączony przez zaprogramowany czas 1-999s, naciśnięcie przycisku pilota, gdy przekaźnik jest włączony, wyłącza go,
 - ▶ **TDJN** (Tak Długo Jak Naciskasz) - przekaźnik pozostaje włączony tak długo, jak naciskamy przycisk pilota + 0.5s.
- Czas 0.5s służy do eliminacji przerywy w działaniu przekaźnika wywołanego chwilową utratą zasięgu.

Po 20s w celu oszczędności baterii pilot przestaje nadawać.

Można ominąć tą niedogodność zwalniając na moment przycisk co 5-20s. Każde chwilowe zwolnienie i naciśnięcie przycisku pilota przedłuża nadawanie pilota o kolejne 20s, a przerwa w nadawaniu mniejsza niż 0.5s jest przez sterownik ignorowana.

1.2. Włączenie przełącznika dla trybu bistabilnego, monostabilnego i TDJN oraz dodatkowo wyłączenie przełącznika dla trybu bistabilnego może być **potwierdzone buzerem w sterowniku**. (opcja konfigurowana **punkt 4.5**).

Użycie pilota zmiennokodowego SYSTEMOWEGO sterującego kanałem nr 1 jest sygnalizowane jednym sygnałem buзера, a pilota nieSYSTEMOWEGO jednym podwójnym sygnałem buзера. Użycie pilota zmiennokodowego SYSTEMOWEGO sterującego kanałem nr 2 (tryko NW2) jest sygnalizowane dwoma sygnałami buзера, a pilota nieSYSTEMOWEGO dwoma podwójnymi sygnałami buзера.

1.3. Zdalna informacja o pozycji zarejestrowanego pilota w sterowniku

Znajomość pozycji zarejestrowanego pilota w sterowniku umożliwia usunięcie pilota ze sterownika bez jego obecności (np. pilota zgubionego).

Można na dwa sposoby **zdalnie**, akustycznie (**punkt 2.**) uzyskać numer pozycji zarejestrowanego pilota w sterowniku.

Sposób nr 1: Należy nacisnąć i trzymać przez 3s **niezarejestrowany** przycisk lub **niezarejestrowaną** kombinację przycisków zarejestrowanego pilota.

Sposób nr 2: (można ten sposób programowo wyłączyć), Należy szybko 5 razy nacisnąć **zarejestrowany** przycisk pilota.

Uwaga - naciskanie pilota aktywuje kanał. należy o tym pamiętać sprawdzając pozycję pilota tym sposobem.

Można również **lokalnie** uzyskać pozycję pilota - **punkt 5.1.**

2. Trzycyfrowe informacje akustyczne

Informacje stanowią trzy grupy sygnałów buзера sterownika rozdzielone krótką przerwą. Należy liczyć sygnały buзера w pierwszej, drugiej i trzeciej grupie. Liczba sygnałów w pierwszej grupie to pierwsza cyfra (setki), liczba sygnałów w drugiej grupie to druga cyfra (dziesiątki), a liczba sygnałów w trzeciej to trzecia cyfra (jednostki). Zero sygnalizowane jest pojedynczym przedłużonym sygnałem.

Np: dwa krótkie, długi, a potem pięć krótkich sygnałów buзера oznacza liczbę 205.

W zależności od sytuacji liczba 205 oznacza: pilota zarejestrowanego na pozycji 205, 205 zarejestrowanych pilotów lub czas monostabilny kanału 205s. Możliwe pozycje pilotów w sterowniku: 001-819/999. Możliwa liczba zarejestrowanych pilotów w sterowniku: 000-819/999. Możliwe czasy monostabilne kanałów: 001-999.

3. Wprowadzanie liczby do sterownika

Przykład: wprowadzenie liczby 302.

Nacisnąć krótko trzy razy przycisk na sterowniku (pierwsza cyfra 3). Poczekać, buzer krótko zasygnalizuje akceptację trzeciej cyfry. Nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, aż do momentu krótkiego sygnału buзера, a następnie zwolnić przycisk. Została wprowadzona druga cyfra - zero.

Nacisnąć krótko dwa razy przycisk na sterowniku - trzecia cyfra 2. Poczekać, buzer krótko zasygnalizuje akceptację trzeciej cyfry. W zależności od sytuacji, wprowadzona liczba 302 oznacza chęć skasowania pilota zarejestrowanego na pozycji 302 lub ustawienia czasu monostabilnego dowolnego z kanałów na 302s. Możliwe liczby 001-999.

4. Rejestrowanie pilotów, kasowanie pilota

W stanie normalnej pracy **krótko nacisnąć** przycisk na sterowniku. Potwierdzeniem jest **jeden krótki sygnał buзера**. Od tego momentu sterownik czeka 5s na rejestrację pilota w kanale nr 1 - **punkt 4.1.**

Ponowne (drugie) krótkie naciśnięcie przycisku na sterowniku potwierdzone jest:

dla modelu - NW2 dwoma sygnałami buзера i od tego momentu sterownik czeka 5s na rejestrację pilota w kanale nr 2 - **punkt 4.1.**

dla modelu - NW1 trzema sygnałami buзера i od tego momentu sterownik czeka 5s na wyrejestrowanie pilota ze sterownika - **punkt 4.2.**

Ponowne (trzecie) krótkie naciśnięcie przycisku na sterowniku **dla modelu - NW2** potwierdzone jest **trzema sygnałami buзера** i od tego momentu sterownik czeka 5s na wyrejestrowanie pilota ze sterownika - **punkt 4.2.**

dla modelu - NW1 - sterownik przechodzi do normalnej pracy,

4.1. Rejestracja przycisków pilota/pilotów

W ciągu 5s nacisnąć przycisk/kombinację przycisków pilota mającego sterować wybranym trybem. Pojedynczy sygnał buзера oznacza rejestrację pilota w trybie zmiennokodowym, a sygnał podwójny w systemie stałokodowym.

Zarejestrowany pilot przedłuża czas czekania na rejestrację następnego pilota o 5s. Po 5s, sterownik gra hymn kibica, podaje akustycznie liczbę zarejestrowanych pilotów (**punkt 2.**) i przechodzi do normalnej pracy.

4.2. Aby wyrejestrować dostępnego pilota z pamięci sterownika, należy nacisnąć dowolny (nawet niezarejestrowany) przycisk zarejestrowanego pilota. Kasowanie potwierdzone jest sygnałem buзера.

Po skasowaniu pilota sterownik czeka 5s na kolejnego pilota, gra hymn kibica, podaje akustycznie liczbę zarejestrowanych pilotów (**punkt 2.**) i przechodzi do normalnej pracy.

5. Konfigurowanie sterownika

Programowanie sterownika odbywa się przy pomocy przycisku i sygnałów buзера w pięciu grupach.

W modelu NW1 nie występują dwa krótkie sygnały buзера - brak kanału nr 2. W stanie normalnej pracy, nacisnąć i przytrzymać przycisk na płycie sterownika:

- ▷ do 4s usłyszymy **długi sygnał** buзера,
- ▷ po kolejnych 4s usłyszymy **krótki sygnał** buзера,
- ▷ po kolejnych 4s usłyszymy **dwa krótkie sygnały** buзера (NW2),
- ▷ po kolejnych 4s usłyszymy **trzy krótkie sygnały buзера**,
- ▷ i w końcu po kolejnych 4s usłyszymy **cztery krótkie sygnały buзера**.

Zwolnienie przycisku na sterowniku:

- ▷ **po jednym długim sygnale** - odczyt pozycji pilota w sterowniku i kasowanie niedostępnego indywidualnego pilota - **punkt 5.1.**
- ▷ **po jednym krótkim sygnale buзера** - ustawienie trybu pracy kanału nr 1 - **punkt 5.2.**
- ▷ **po dwóch krótkich sygnałach buзера** - ustawienie trybu pracy kanału nr 2 - **punkt 5.2.** (nie występuje w modelu NW1),

▷ **po trzech krótkich sygnałach buзера**

- ▷ ustawienie możliwości rejestracji tylko pilotów systemowych zmiennokodowych lub wszystkich pilotów z układem HCS,
- ▷ zdalne klonowanie pilota możliwe lub niemożliwe,

▷ zdalny odczyt pozycji pilota w sterowniku drugim sposobem możliwy lub niemożliwy - **punkt 1.3. i punkt 5.3.**

▷ **po czterech krótkich sygnałach buзера** - przywrócenie ustawień fabrycznych i kasowanie pamięci pilotów - **punkt 5.4.**

5.1. Odczyt pozycji w sterowniku dostępnego pilota, kasowanie pojedynczego niedostępnego pilota

W stanie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a gdy po 4s usłyszymy długi sygnał buзера, zwolnić przycisk. W ciągu 15s można zacząć odczyt pozycji dostępnego pilota albo kasowanie indywidualnego niedostępnego pilota.

Po naciśnięciu przycisku zarejestrowanego pilota, sterownik podaje pozycję pilota (punkt 2.).

Kasowanie indywidualnego, niedostępnego pilota polega na wprowadzeniu jego pozycji w sterowniku przyciskiem w sposób opisany w **puncie 3.** Po wprowadzeniu pozycji pilota, sterownik buzerem podaje wprowadzoną pozycję pilota do skasowania (**punkt 2.**).

Jeżeli zasygnalizowana pozycja buzerem jest zgodna z pozycją pilota, którego chcemy skasować, należy w ciągu 3s **krótko nacisnąć przycisk sterownika** - potwierdzeniem skasowania pilota jest długi sygnał buзера.

Jeżeli zasygnalizowana pozycja buzerem nie jest poprawna, to nie należy naciskać przycisku sterownika, a po 3s podwójny sygnał buзера zachęca do ponownego skasowania lub odczytu pilota.

Po skutecznym lub nieskutecznym kasowaniu pilota, można ponownie w ciągu 5s odczytać pozycję dostępnego pilota albo rozpocząć kasowanie niedostępnego pilota o znanej pozycji.

5.2. Tryb pracy kanału nr 1 i nr 2 (w NW1 - brak kanału nr 2)

▷ **Kanał nr 1.** W stanie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a gdy po długim sygnale usłyszymy **pojedynczy krótki sygnał buзера**, zwolnić przycisk - **punkt 5.2.1.**

▷ **Kanał nr 2 (w modelu NW1 nie występuje podwójny sygnał buзера).** W stanie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a gdy po długim sygnale usłyszymy pojedynczy krótki sygnał buзера, a następnie **podwójny sygnał buзера**, zwolnić przycisk - **punkt 5.2.1.**

5.2.1. Dalej sterownik generuje dwa krótkie i jeden długi sygnał buзера. Naciśnięcie przycisku po **pierwszym krótkim** sygnale buзера wybiera tryb bistabilny kanału, naciśnięcie przycisku po **drugim krótkim** sygnale buзера wybiera tryb TDJN. Po **trzecim** długim sygnale buзера sterownik oczekuje na wprowadzenie trzeciej cyfry - trzycyfrowego czasu trybu monostabilnego (001-999s) - **punkt 3.**

Jeżeli został wybrany tryb bistabilny lub TDJN, to sterownik gra hymn kibica i przechodzi do normalnej pracy.

Jeżeli wprowadzony został czas monostabilny, to sterownik podaje czas monostabilny - **punkt 2.**, gra hymn kibica i przechodzi do normalnej pracy.

5.3. Ustawienia ograniczeń: obsługiwane piloty, klonowane pilotów i odczyt pozycji pilotów
Nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a następnie, gdy usłyszymy trzy krótkie sygnały buзера, zwolnić przycisk. Sterownik generuje 6 krótkich sygnałów buzerem.

Jeżeli naciśnięty przycisk sterownika:

▷ **po pierwszym** sygnale - działają i rejestrowane są tylko piloty zmiennokodowe SYSTEMOWE,

▷ **po drugim** sygnale buзера - działają i rejestrowane są piloty zmiennokodowe SYSTEMOWE oraz wszystkie piloty z układem HCS - analizowana jest tylko ich część stałokodowa transmisji,

▷ **po trzecim** sygnale buзера - niemożliwe jest zdalne klonowanie pilota,

▷ **po czwartym** sygnale buзера - możliwe jest zdalne klonowanie pilotów - **punkt 6.,**

▷ **po piątym** sygnale - nie jest możliwy zdalny odczyt pilota po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku pilota,

▷ **po szóstym** sygnale - możliwy jest zdalny odczyt pilota po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku pilota ▷ sposób nr 2, opcja przydatna wówczas, gdy wszystkie przyciski pilota i ich kombinacje są wykorzystane i nie można skorzystać z wygodnego sposobu nr 1 odczytu wykorzystującego naciśnięcie niezarejestrowanego przycisku/kombinacji przycisków zarejestrowanego pilota (sposobu, który nie powoduje aktywacji kanału podczas odczytu).

5.4. Reset sterownika

Nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a następnie, gdy usłyszymy cztery krótkie sygnały buзера, zwolnić przycisk.

Naciśnięcie przycisku po **pierwszym** sygnale - przywrócenie ustawień fabrycznych (**punkt 8.**) i kasowanie pamięci pilotów. Następnie hymn kibica sygnalizuje przejście sterownika do normalnej pracy.

5.5. Naprzemienne włączenie / wyłączenie sygnalizacji akustycznej sterownika podczas normalnej pracy

Nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a następnie, **gdy po raz drugi usłyszymy hymn kibica**, zwolnić przycisk.

6. Zdalne klonowanie pilota

Przyciski w sklonowanym pilocie działają identycznie, jak w pilocie - wzorcu, zalecane jest kopiowanie identycznych pilotów, mamy wtedy pewność, że przyciski pilota wzorca występują w pilocie klon.

Pilot klon nie może być zarejestrowany w systemie - jeżeli występuje, należy go przedtem wykasować. Należy zgodnie z **punktem 5.3.** wybrać możliwość zdalnego klonowania pilota. Należy w pobliżu sterownika przez min. **3s nacisnąć dowolny przycisk pilota kłona**, słychać jeden sygnał buзера, nacisnąć **przycisk pilota wzorca**, słychać dwa sygnały buзера, **nacisnąć przycisk pilota kłona**, słychać trzy sygnały buзера i w końcu nacisnąć **przycisk pilota wzorca**, hymn kibica sygnalizuje skuteczne sklonowanie pilota.

7. Ustawienia fabryczne

Oba kanały sterownika pracują jako monostabilne 1s, rejestrowane są piloty SYSTEMOWE i piloty nieSYSTEMOWE, można klonować zdalnie pilota, można uzyskać pozycję pilota po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku.