

Przycisk naciśnięty	Buzer	Funkcja
Raz krótko	Jeden sygnał	Rejestrowanie naciśniętych przycisków pilota w kanale nr1
Drugi raz krótko	Potrójny sygnał	Kasowanie naciśniętego pilota
Trzeci raz krótko	Hymn kibica	Przejsie do normalnej pracy

Przycisk zwolniony po:	Funkcja	Opis
Jeden długi sygnał buzera	Odczyt pozycji pilota	Po naciśnięciu zarejestrowanego pilota, sterownik buzerem podaje nr jego pozycji
	Kasowanie pilota o znanej pozycji	Wprowadzenie pozycji pilota przyciskiem, sterownik buzerem podaje wprowadzoną pozycję, potem krótkie naciśnięcie przycisku - pilot usunieć
Jeden krótki sygnał buzera	Tryb pracy kanału nr1	Naciśnięcie przycisku po pierwszym krótkim sygnale buzera wybiera tryb bistabilny kanału, po drugim krótkim wybiera tryb TDJN, a po trzecim długim sterownik oczekuje na wprowadzenie czasu trybu monostabilnego (001-999s)
Trzy krótkie sygnały buzera	działają Piloty SYSTEMOWE lub wszystkie	Naciśnięcie przycisku po pierwszym sygnale buzera - działają tylko piloty zmienokodowe SYSTEMOWE, po drugim działają wszystkie piloty
	Zdalne klonowanie pilota	Naciśnięcie przycisku po trzecim - niemożliwe klonowanie pilota, po czwartym - możliwe klonowanie pilotów
	Odczyt pozycji pilota po jego pięciokrotnym naciśnięciu	Naciśnięcie przycisku po piątym - brak odczytu pilota po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku, po sóztym - odczyt pozycji pilota buzerem sterownika po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku pilota

7. Dane techniczne

Lp	Nazwa	Wartość	Uwagi
1	Zasilanie	12V-24V AC/DC	napięcie stałe lub zmienne
2	Pobór prądu	10 mA	przełącznik wyłączony
3	Wyjścia	24V -1A	przełącznik NO
4	Częstotliwość	433.92MHz	modulacja ASK

8. Ustawienia fabryczne

Kanal sterownika pracuje jako monostabilny 1s, rejestrowane są piloty SYSTEMOWE i piloty nieSYSTEMOWE, można klonować zdalnie pilota, można uzyskać pozycję pilota po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku.

9. Wyprowadzenia

NW1

Zwarcie P działa tak jak przycisk na obudowie



10. Gwarancja

Szczegóły dotyczące gwarancji znajdują się na karcie gwarancyjnej oraz na stronie www.proxima.pl w zakładce - do pobrania.



Zabrania się wyrzucania tego urządzenia razem z odpadami domowymi. Według dyrektywy 2012/19/UE (WEEE II) obowiązującej w UE, to urządzenie podlega selektywnej zbiórce.



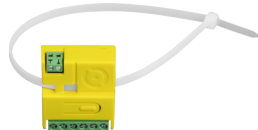
UPROSZCZONA DEKLARACJA ZGODNOŚCI UE:

Proxima sp.j. niniejszym oświadcza, że sterownik NW1_KG jest zgodny z dyrektywą 2014/53/UE. Pełny tekst zgodności UE jest dostępny pod następującym adresem internetowym: www.proxima.pl w zakładce - do pobrania.



Proxima sp. j. jest niezależnym producentem automatyki bram i rolet. Nazwy innych producentów zostały wymienione wyłącznie po to, aby wyjaśnić przeznaczenie urządzenia.

Przeput montażowy w obudowie umożliwia montaż opaską zaciskową.



PROXIMA

Proxima sp.j.
87-100 Toruń, ul. Polna 23a
tel. 56 660 2000, www.proxima.pl

Sterownik Radiowy NW1_30 kompatybilny z systemami KING_GATES (nie typu K) i DITEC

najmniejsze sterowniki na rynku o niespotykanych możliwościach, 12-24V AC/DC, odczyt pozycji zarejestrowanego pilota, kasowanie pilota bez jego obecności, klonowanie pilota

NW1_30

1 kanał - 30 pilotów



antena 434MHz - opcja

1. Działanie sterownika

1.1. Naciśnięcie zarejestrowanego przycisku (lub dowolnej zarejestrowanej kombinacji przycisków) pilota włącz/zmienia stan kanału/kanałów. Każdy kanał może pracować w jednym z trzech trybów:

- **tryb bistabilny z resetem** (reset - dwusekundowe naciskanie pilota wymusza wyłączenie przełącznika - wygodne, gdy operując pilotem nie widzimy reakcji albo chcemy zsynchronizować dwa kanały bistabilne) - po naciśnięciu pilota przełącznik zmienia stan,

- **monostabilny** - po naciśnięciu pilota przełącznik pozostaje włączony przez zaprogramowany czas 1-999s, naciśnięcie przycisku pilota, gdy przełącznik jest włączony, wyłącza go,

- **TDJN** (Tak Długo Jak Naciszasz) - przełącznik pozostaje włączony tak długo, jak naciskamy przycisk pilota + 0.5s.

Czas 0.5s służy do eliminacji przerwy w działaniu przełącznika wywołanego chwilową utratą zasięgu. Po 20s w celu oszczędności baterii pilot przestaje nadawać. Można ominąć tą niedogodność zwalniając na moment przycisk co 5-20s. Każde chwilowe zwolnienie i naciśnięcie przycisku pilota przedłuża nadawanie pilota o kolejne 20s, a przerwa w nadawaniu mniejsza niż 0.5s jest przez sterownik ignorowana.

1.2. **Wyłączenie przełącznika** dla trybu bistabilnego, monostabilnego i TDJN oraz dodatkowo wyłączenie przełącznika dla trybu bistabilnego **jest potwierdzane buzerem w sterowniku**. Użycie pilota zmienokodowego SYSTEMOWEGO sterującego kanałem nr1 jest sygnalizowane jednym sygnałem buzera, a pilota nieSYSTEMOWEGO jednym podwojnym sygnałem buzera.

1.3. **Zdalna informacja o pozycji zarejestrowanego pilota w sterowniku**

Znajomość pozycji zarejestrowanego pilota w sterowniku umożliwia usunięcie pilota ze sterownika bez jego obecności (np. pilota zgubionego).

Można na dwa sposoby **zdalnie** akustycznie (**punkt 2.1.1. lub 2.2.**) uzyskać numer pozycji zarejestrowanego pilota w sterowniku.

Sposób nr1: Należy nacisnąć i trzymać przez 3s **niezarejestrowany** przycisk lub **niezarejestrowaną** kombinację przycisków zarejestrowanego pilota.

Sposób nr2: (można ten sposób programowo wyłączyć), Należy szybko 5 razy nacisnąć **zarejestrowany** przycisk pilota.

Uwaga - naciskanie pilota aktywuje zarejestrowany kanał, należy o tym pamiętać sprawdzając pozycję pilota tym sposobem.

Można również **lokalnie** uzyskać pozycję pilota - **punkt 5.1.**

PILOTY SYSTEMOWE

Sterownik jest kompatybilny zmienokodowo z systemami **KING_GATES (nie typu K)** i **DITEC**, nazywane dalej pilotami SYSTEMOWYMI,

PILOTY NIESYSTEMOWE

Można tak skonfigurować sterownik, że w sposób mniej bezpieczny (tylko analiza części stałej transmisji pilota) można zarejestrować również piloty niesystemowe (piloty innych producentów zawierających układ HCS), nazywane dalej pilotami nieSYSTEMOWYMI,

Najważniejsze zalety:

- ✖ najmniejszy na rynku,
- ✖ jeden przełącznikowy + buzer,
- ✖ 30 pilotów = piloty zmienokodowe **KING_GATES** i **DITEC** + (opcja konfigurowana) piloty z układem HCS pracujące w paśmie 433.92MHz - analizowana jest część stała transmisji (28bitów - ponad 250mln kombinacji),
- ✖ **kasowanie pilota bez jego obecności**,
- ✖ trzy tryby pracy:
 - **bistabilny z resetem**, (reset - dwusekundowe naciskanie pilota wymusza wyłączenie przełącznika - wygodne, gdy operując pilotem nie widzimy reakcji albo chcemy zsynchronizować dwa kanały bistabilne),
 - **TDJN** (Tak Długo Jak Naciszasz),
 - **monostabilny** 1-999s, z rozdzielczością 1s,
- ✖ odbiornik superheterodynowy, do 200m zasięgu,
- ✖ zasilanie 12-24V DC/AC (napięcie stałe lub zmienne),
- ✖ akustyczne potwierdzenie sygnału pilota - inaczej dla pilota zmienokodowego SYSTEMOWEGO i inaczej dla pilota nieSYSTEMOWEGO z HCSem,
- ✖ zarejestrowany pilotem można akustycznie **zdalnie** odczytać jego pozycję w sterowniku,
- ✖ zarejestrowany pilotem można zdalnie sklonować pilota,
- ✖ po włączeniu zasilania sterownik podaje buzerem numer systemu kodowania,
- ✖ po włączeniu zasilania z wciśniętym przyciskiem, sterownik podaje buzerem pojemność pamięci pilotów,
- ✖ otwór montażowy - skuteczny montaż opaską zaciskową,

2. Tryb i dwucyfrowe informacje akustyczne

2.1. Informacja trzycyfrowa

Informację stanowią trzy grupy sygnałów buзера sterownika rozdzielone krótką przerwą. Należy liczyć sygnały buзера w pierwszej, drugiej i trzeciej grupie. Liczba sygnałów w pierwszej grupie to pierwsza cyfra (setki), liczba sygnałów w drugiej grupie to druga cyfra (dziesiątki), a liczba sygnałów w grupie trzeciej to trzecia cyfra (jednostki). Zero sygnalizowane jest pojedynczym przedłużonym sygnałem.

Np: dwa krótkie, długi, a potem pięć krótkich sygnałów buзера oznacza liczbę 205.

Dla sterownika liczba 205 oznacza czas monostabilny kanału 205s. Możliwe czasy monostabilne kanałów: 001-999.

2.2. Informacja dwucyfrowa

Informację stanowią dwie grupy sygnałów buзера sterownika rozdzielone krótką przerwą. Należy liczyć sygnały buзера w pierwszej i drugiej grupie. Liczba sygnałów w pierwszej grupie to pierwsza cyfra (dziesiątki), a liczba sygnałów w drugiej grupie to druga cyfra (jednostki). Zero sygnalizowane jest pojedynczym przedłużonym sygnałem.

Np: dwa krótkie sygnały, a potem długi oznacza liczbę 20.

Dla sterownika w zależności od sytuacji liczba 20 oznacza: pilota zarejestrowanego na pozycji 20 lub 20 zarejestrowanych pilotów. Możliwe pozycje pilotów w sterowniku: 01-30. Możliwa liczba zarejestrowanych pilotów w sterowniku: 00-30.

3. Wprowadzanie liczby do sterownika

3.1. Wprowadzanie liczby trzycyfrowej

Przykład: wprowadzenie liczby 302.

Nacisnąć krótko trzy razy przycisk na sterowniku (pierwsza cyfra 3). Poczekać, buzer krótko zasignalizuje akceptację pierwszej cyfry.

Nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, aż do momentu krótkiego sygnału buзера, a następnie zwolnić przycisk. Została wprowadzona druga cyfra pozycji pilota - zero.

Nacisnąć krótko dwa razy przycisk na sterowniku - trzecia cyfra 2.

Poczekać, buzer krótko zasignalizuje akceptację trzeciej cyfry. Dla sterownika wprowadzona liczba 302 oznacza chęć ustalenia czasu monostabilnego kanału na 302s. Możliwe liczby 001-999.

3.2. Wprowadzanie liczby dwucyfrowej

Przykład: wprowadzenie liczby 20.

Nacisnąć krótko dwa razy przycisk na sterowniku (pierwsza cyfra 2). Poczekać, buzer krótko zasignalizuje akceptację pierwszej cyfry pozycji pilota.

Nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, aż do momentu krótkiego sygnału buзера, a następnie zwolnić przycisk. Została wprowadzona druga cyfra pozycji pilota - zero.

Dla sterownika wprowadzona liczba 20 oznacza chęć skasowania pilota zarejestrowanego na pozycji 20. Możliwe wprowadzanie liczby 01-30.

4. Rejestrowanie pilotów, kasowanie pilota

W stanie normalnej pracy **krótko nacisnąć** przycisk na sterowniku. Potwierdzeniem jest **jeden krótki sygnał buзера**. Od tego momentu sterownik czeka 5s na rejestrację pilota - **punkt 4.1.**

Ponownie (drugie) krótkie naciśnięcie przycisku na sterowniku potwierdzone jest: **trzema sygnałami buзера** i od tego momentu sterownik czeka 5s na wyrejestrowanie pilota ze sterownika - **punkt 4.2.**

Ponownie (trzecie) krótkie naciśnięcie przycisku na sterowniku - sterownik przechodzi do normalnej pracy.

4.1. Rejestracja przycisków pilota/pilotów

W ciągu 5s nacisnąć przyciski/kombinację przycisków pilota mającego sterować wybranym kanałem. Pojedynczy sygnał buзера oznacza rejestrację pilota w trybie zmiennekodowym, a sygnał podwójny w systemie stałokodowym. Zarejestrowany pilot przedłuża czas czekania na rejestrację następnego pilota o 5s. Po 5s, sterownik gra hymn kibica, podaje akustycznie liczbę zarejestrowanych pilotów (**punkt 2.2.**) i przechodzi do normalnej pracy.

4.2. Aby wyrejestrować dostępnego pilota z pamięci sterownika, należy nacisnąć dowolny (nawet niezarejestrowany) przycisk zarejestrowanego pilota. Kasowanie potwierdzone jest sygnałem buзера.

Po skasowaniu pilota sterownik czeka 5s na kolejnego pilota, gra hymn kibica, podaje akustycznie liczbę zarejestrowanych pilotów (**punkt 2.2.**) i przechodzi do normalnej pracy.

5. Konfigurowanie sterownika

Programowanie sterownika odbywa się przy pomocy przycisków i sygnałów buзера w czterech grupach.

W stanie normalnej pracy, nacisnąć i przytrzymać przycisk na płytce sterownika:

- po 4s usłyszymy **długi sygnał** buзера,
- po kolejnych 4s usłyszymy **krótki sygnał** buзера,
- po kolejnych 4s usłyszymy **trzy krótkie sygnały buзера**,
- i w końcu po kolejnych 4s usłyszymy **cztery krótkie sygnały** buзера.

Zwolnienie przycisku na sterowniku:

- po jednym długim sygnale** - odczyt pozycji pilota w sterowniku i kasowanie niedostępnego indywidualnego pilota - **punkt 5.1.**
- po jednym krótkim sygnale buзера** - ustawienia trybu pracy kanału nr 1 - **punkt 5.2.**
- po trzech krótkich sygnałach buзера**
 - ustawienie możliwości rejestracji tylko pilotów systemowych zmiennekodowych lub wszystkich pilotów z układem HCS,
 - zdalne klonowania pilota możliwe lub niemożliwe,
 - zdalny odczyt pozycji pilota w sterowniku drugim sposobem możliwy lub niemożliwy - **punkt 1.3.** i **punkt 5.3.**
- po czterech krótkich sygnałach buзера** - przywrócenie ustawień fabrycznych i kasowanie pamięci pilotów - **punkt 5.4.**

5.1. Odczyt pozycji w sterowniku dostępnego pilota, kasowanie pojedynczego niedostępnego pilota

W stanie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a gdy po 4s usłyszymy długi sygnał buзера, zwolnić przycisk. W ciągu 15s można zacząć odczyt pozycji dostępnego pilota albo kasowanie indywidualnego niedostępnego pilota.

Po naciśnięciu przycisku zarejestrowanego pilota, sterownik podaje pozycję pilota (punkt 2.2.).

Kasowanie indywidualnego niedostępnego pilota polega na wprowadzeniu jego pozycji w sterowniku przyciskiem

w sposób opisany w **punkcie 3.2.** Po wprowadzeniu pozycji pilota przyciskiem, sterownik buzerem podaje wprowadzoną pozycję pilota do skasowania (**punkt 2.2.**).

Jeżeli zasygnalizowana pozycja buzerem jest zgodna z pozycją pilota, którego chcemy skasować, należy w ciągu 3s krótko nacisnąć przycisk sterownika - potwierdzeniem skasowania pilota jest długi sygnał buзера.

Jeżeli zasygnalizowana pozycja buzerem nie jest poprawna, to nie należy naciskać przycisku sterownika, a po 3s podwójny sygnał buзера zachęca do ponownego skasowania lub odczytu pilota.

Po skutecznym lub nieskutecznym kasowaniu pilota, można ponownie w ciągu 5s odczytać pozycję dostępnego pilota albo rozpocząć kasowanie niedostępnego pilota o znanej pozycji.

5.2. Tryb pracy kanału. W stanie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a gdy po długim sygnale usłyszymy **pojedynczy krótki sygnał buзера**, zwolnić przycisk - **punkt 5.2.1.**

5.2.1. Dalej sterownik generuje dwa krótkie i jeden długi sygnał buзера. Naciśnięcie przycisku po **pierwszym krótkim** sygnale buзера wybiera tryb stabilny kanału, naciśnięcie przycisku po **drugim krótkim** sygnale buзера wybiera tryb TDJN. **Po trzecim długim** sygnale buзера sterownik oczekuje na wprowadzenie trzech cyfr - trzycyfrowego czasu trybu monostabilnego (001-999s), (**punkt 3.1.**).

Jeżeli został wybrany tryb stabilny lub TDJN, to sterownik gra hymn kibica i przechodzi do normalnej pracy.

Jeżeli wprowadzony został czas monostabilny, to sterownik podaje czas monostabilny - (**punkt 2.1.**), gra hymn kibica i przechodzi do normalnej pracy.

5.3. Ustawienia ograniczeń: obsługiwane piloty, klonowanie pilotów i odczyt pozycji pilotów

Nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a następnie, gdy po 16s usłyszymy trzy krótkie sygnały buзера, zwolnić przycisk. Sterownik generuje 6 krótkich sygnałów buzerem.

Jeżeli naciśniemy przycisk sterownika:

- po **pierwszym** sygnale - działają i rejestrowane są tylko piloty zmiennekodowe SYSTEMowe,
- po **drugim** sygnale buзера - działają i rejestrowane są piloty zmiennekodowe SYSTEMowe oraz wszystkie piloty z układem HCS - analizowana jest tylko ich część stałokodowa transmisji,
- po **trzecim** sygnale buзера - niemożliwe jest zdalne klonowanie pilota,
- po **czwartym** sygnale buзера - możliwe jest zdalne klonowanie pilotów (**punkt 6.**),

po **piątym** sygnale - nie jest możliwy zdalny odczyt pilota po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku pilota, po **szóstym** sygnale - możliwy jest zdalny odczyt pilota po pięciokrotnym naciśnięciu zarejestrowanego przycisku pilota - sposób nr2, opcja przydatna wówczas, gdy wszystkie przyciski pilota i ich kombinacje są wykorzystane i nie można skorzystać z wygodnego sposobu nr1 odczytu wykorzystującego naciśnięcie niezarejestrowanego przycisku/kombinacji przycisków zarejestrowanego pilota, (sposob, który nie powoduje aktywacji kanału podczas odczytu),

5.4. Reset sterownika

Nacisnąć i przytrzymać przycisk na sterowniku, a następnie, gdy po ok.20s usłyszymy cztery krótkie sygnały buзера, zwolnić przycisk. Naciśnięcie przycisku po **pierwszym** sygnale - przywrócenie ustawień fabrycznych (**punkt 8.**) i kasowanie pamięci pilota. Następnie hymn kibica sygnalizuje przejście sterownika do normalnej pracy.

6. Zdalne klonowanie pilota

Przyciski w sklonowanym pilocie działają identycznie jak w pilocie - wzorcu, zalecane jest kopowanie identycznych pilotów, mamy wtedy pewność, że przyciski pilota wzorca występują w pilocie klon.

Pilot klon nie może być zarejestrowany w systemie - jeżeli występuje, należy go przedtem wykasować. Należy zgodnie z **punktem 5.3.** wybrać możliwość zdalnego klonowania pilota. Należy w pobliżu sterownika przez min. **3s nacisnąć dowolny przycisk pilota kłona**, słychać jeden sygnał buзера, nacisnąć **przycisk pilota wzorca**, słychać dwa sygnały buзера, **nacisnąć przycisk pilota kłona**, słychać trzy sygnały buзера i **nacisnąć przycisk pilota wzorca**, hymn kibica sygnalizuje skuteczne sklonowanie pilota.