

# Sterownik Radiowy PROXIMA PRX 2-34

Dwuprzyciskowy pilot radiowy w module odbiorczym steruje dwoma przekaźnikami oraz wyjściem sygnalizacyjnym. Zasilanie 12V.

**SUPERHETERODYNA**



## Najważniejsze zalety:

- ✳ **bardzo czuły (superheterodynowy), wąskopasmowy (odporny na zakłócenia) odbiornik radiowy zapewniający w otwartej, niezakłóconej przestrzeni zasięg ponad 200m, w konkurencyjnych rozwiązaniach stosowane są odbiorniki superreakcyjne o mniejszej czułości i szerokim paśmie odbiorczym, co w obecności zakłóceń dodatkowo zmniejsza zasięg, dwa odbiorniki superreakcyjne w bliskiej odległości zakłócają się wzajemnie, superheterodynowe nie,**
- ✳ **zgrabne zmienokodowe piloty o nowoczesnym wyglądzie,**
- ✳ **pilot MASTER - nowość na rynku – oprócz normalnej pracy daje możliwość zablokowania/odblokowania działania pozostałych pilotów, dodania oraz kasowania pilotów, a wszystko to bez dostępu do sterownika - rolę MASTERA może pełnić dowolny pilot PROXIMA zaprogramowany jako pierwszy (można tę funkcję pilota programowo wyłączyć),**
- ✳ **każdy z przycisków każdego pilota może działać w inny sposób – nie sterować, sterować pierwszym, drugim lub dwoma przekaźnikami,**
- ✳ **pamięć max. 34 przycisków (jeżeli zaprogramowane są oba przyciski każdego pilota, to oznacza max. 17 pilotów, a jeżeli zaprogramowany jest tylko jeden przycisk pilota, oznacza to max. 34 piloty),**
- ✳ **włączenie/wyłączenie każdym pilotem (nawet z zaprogramowanym jednym przyciskiem) syreny alarmowej (dwa przyciski razem) - oprócz pilota MASTER jeśli programowo jest włączony,**
- ✳ **trzy szybko wybierane najpopularniejsze konfiguracje pracy sterownika (bi- i monostabilny, dwa mono- (3s) i dwa tryby bistabilne),**
- ✳ **czas monostabilny - od 1s do 4min - rozdzielczość 1s, i od 1min do 4h - rozdzielczość 1min,**
- ✳ **skracanie działania przekaźnika w trybie monostabilnym - po ponownym naciśnięciu przycisku,**
- ✳ **praca z anteną wewnętrzną (zasięg około 10% mniejszy, niż z anteną zewnętrzną), zewnętrzną antenę należy stosować, gdy zamkniemy radiolinie w metalowej skrzynce, zamontujemy na dużym metalowym podłożu lub zależy nam na maksymalnym zasięgu,**
- ✳ **optyczna i akustyczna sygnalizacja słabej baterii w pilocie.**

# 1. Charakterystyka urządzenia

- zmienny kod pilota Keeloc,
- dwa przekaźniki - pięć trybów pracy: - tryb bistabilny, - monostabilny, - TDJN (Tak Długo Jak Naciskasz), - bistabilny przerywany (1Hz), - monostabilny przerywany (1Hz),
- czas monostabilny: - od 1s do 4min - rozdzielczość 1s, - od 1min do 4h - rozdzielczość 1min,
- skracanie działania przekaźnika w trybie monostabilnym po ponownym naciśnięciu przycisku,
- po naciśnięciu przycisku pilota można rozróżnić przekaźnik, który zmienił stan i czy został on włączony, czy wyłączony (chwilowa sygnalizacja akustyczna i trwała optyczna),
- bistabilne załączanie wyjścia sygnalizacji akustycznej po naciśnięciu obu przycisków pilota,
- optyczne (trwałe) i akustyczne (chwilowe) sygnalizowanie słabej baterii pilota,
- pamięć max. 34 przycisków (jeżeli zaprogramowane są oba przyciski każdego pilota to oznacza max. 17 pilotów, a jeżeli zaprogramowany jest tylko jeden przycisk pilota oznacza to max. 34 piloty),
- kasowanie i doprogramowywanie pilotów (przycisków) – wymagany dostęp do sterownika,
- kasowanie wszystkich pilotów (przycisków) - wymagany dostęp do sterownika,
- pilot, którego przycisk zaprogramowano jako pierwszy może być pilotem MASTER, przy pomocy którego (bez potrzeby dostępu do sterownika) można:
  - usunąć pilota (usuwany pilot musi być dostępny),
  - skopiować istniejącego pilota (doprogramować nowego pilota, którego przyciski działają identycznie jak przyciski pilota kopiowanego- wzorca),
  - zablokować/odblokować możliwość sterowania wszystkimi pilotami oprócz pilota mastera – optyczna, trwała sygnalizacja stanu zablokowania MASTEREM pozostałych pilotów, bistabilne załączanie wyjścia sygnalizacji akustycznej działa zawsze,
  - optyczna sygnalizacja odbioru sygnału radiowego pilota ,
  - trzy szybkie najpopularniejsze ustawienia trybu przekaźników:
    - pierwszy przekaźnik bistabilny, drugi mono 3s,
    - oba przekaźniki monostabilne 3s
    - oba przekaźniki bistabilne,

## Wyjścia:

- wyjścia NO i NC obu przekaźników,
- wyjście sabotażowe otwarcia sterownika (NC),
- wyjście sygnalizacyjne potwierdzające zmianę stanu przekaźników.

# 2. Działanie sterownika

## 2.1. Sterowanie pilotem

Każdy z przycisków każdego pilota może działać w inny sposób – nie sterować, sterować pierwszym, drugim lub dwoma przekaźnikami,

Naciśnięcie przycisku pilota steruje przekaźnikiem/przekaźnikami przypisanymi do tego przycisku.

Każdy z dwóch przekaźników może pracować niezależnie w jednym z trybów:

- tryb bistabilny – zmiana stanu przekaźnika następuje po każdym naciśnięciu pilota,
- monostabilny – po naciśnięciu pilota przekaźnik pozostaje włączony przez zaprogramowany czas (od 1s do 4min - rozdzielczość 1s i od 1min do 4h - rozdzielczość 1min) drugie naciśnięcie przycisku podczas włączonego przekaźnika - wyłącza przekaźnik (czas monostabilny ulega skróceniu),
- TDJN (Tak Długo Jak Naciskasz) – przekaźnik pozostaje włączony tak długo jak naciskamy pilota + 0.8s. Czas 0.8s służy do eliminacji

przerwy w działaniu przekaźnika wywołanego chwilową utratą zasięgu. Po 20s w celu oszczędności baterii pilot przestaje nadawać. Można ominąć tę niedogodność zwalniając na moment przycisk podczas trzymania co 5-20s. Każde chwilowe zwolnienie przycisku przedłuża nadawanie pilota o kolejne 20s, a przerwa w nadawaniu mniejsza niż 0.8s jest ignorowana,

- bistabilny przerywany (1Hz) - przekaźnik zachowuje się tak, jak w trybie bistabilnym, z tym że w czasie, gdy jest aktywny włącza się na 0.5s i wyłącza na 0.5s,
- i monostabilny przerywany (1Hz) - przekaźnik zachowuje się tak, jak w trybie monostabilnym z tym, że w czasie, gdy jest aktywny włącza się na 0.5s i wyłącza na 0.5s,

Stan przekaźnika jest sygnalizowany zieloną diodą - przekaźnik aktywny - dioda zielona świeci.

**2.2. Wyjście sygnalizacyjne.** Jeżeli do wyjścia sygnalizującego dołączona jest syrena to:

**2.2.1.** Przekaznik pracuje jako bistabilny lub bistabilny przerywany. Każdemu rozkazowi włączającemu towarzyszy jeden krótki (przekaznik pierwszy) lub jeden długi (przekaznik drugi) sygnał syrenki, a każdemu rozkazowi wyłączającemu przekaźnik towarzyszą dwa krótkie (przekaznik pierwszy) lub dwa długie (przekaznik drugi) sygnały syrenki. Sygnał krótki jest dwa razy krótszy niż sygnał długi.

**2.2.2.** Przekaznik pracuje jako monostabilny lub monostabilny przerywany. Każdemu rozkazowi włączającemu towarzyszy jeden krótki (przekaznik pierwszy) lub jeden długi (przekaznik drugi) sygnał syrenki. Upływanie zaprogramowanego czasu monostabilnego nie jest sygnalizowane, natomiast skrócenie pilotem czasu działania przekaźnika pierwszego towarzyszą dwa krótkie, a przekaźnika drugiego dwa długie sygnały syrenki. Sygnał krótki jest dwa razy krótszy niż sygnał długi.

**2.2.3.** Przekaznik pracuje jako TDJN - w tym trybie syrenka nie powierza żadnej operacji - wyjątkiem jest sygnalizacja słabej baterii.

**2.2.4.** Naciśnięcie obu przycisków pilota włącza/wyłącza wyjście sygnalizacyjne.

**UWAGA.** Jeżeli w systemie pracuje pilot MASTER równoczesne naciśnięcie dwóch przycisków pilota nie oddziałuje na wyjście sygnalizacyjne.

Jeżeli MASTER zostanie programowo wyłączony (**punkt 3.7.**), naciśnięcie obu przycisków pilota zaprogramowanego jako pierwszy włącza/wyłącza wyjście sygnalizacyjne.

## 2.3. Sygnalizacja odbioru pilota PROXIMA.

W trybie normalnej pracy (jest jeszcze tryb programowania) czerwona dioda miga, gdy odbierze sygnał z pilota PROXIMA ze sprawną baterią.

## 2.4. Sygnalizacja słabej baterii.

Jeżeli sterownik odbierze rozkaz z pilota, w którym należy wymienić baterię, to na wyjściu sygnalizacyjnym pojawi się osiem krótkich sygnałów, a dioda czerwona przestaje pracować w trybie odbioru pilota (miga, gdy wykryje sygnał pilota PROXIMA), a zaczyna stale raz na sekundę migać.

Przejście diody do pracy sygnalizującej odbiór pilota następuje po odbiorze rozkazu z pilota ze sprawną baterią. Jeżeli przekaźnik pracuje w trybie TDJN, a pilot ma słabą baterię, to słaba bateria sygnalizowana jest akustycznie przez cały czas naciskania.

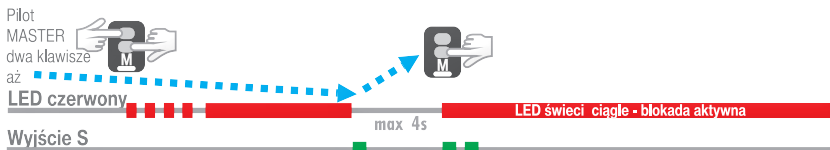
**2.5. Pilot MASTER.** Pilotem MASTER jest pilotem, którego dowolny przycisk został zapisany jako pierwszy podczas programowania przycisków. Programowo można włączyć lub wyłączyć funkcje MASTER. Jeżeli pilot MASTER jest programowo włączony, to możliwe są trzy funkcje z nim związane.

### 2.5.1. Blokowanie/odbloowywanie pilotem MASTER działania zapisanych pilotów.

Jeżeli przytrzymamy przez 5s oba przyciski pilota MASTER (do zgaśnięcia diody czerwonej i jednego sygnału syreny), a następnie w ciągu 4s naciśniemy dowolny przycisk pilota MASTER (dioda czerwona włączy się na stałe, syrenka włączy się dwukrotnie), to tylko rozkazy z pilota MASTER będą wykonywane. Wszystkie pozostałe piloty będą nieaktywne. Stan ten w sposób trwały sygnalizowany jest czerwoną diodą LED - świeci ciągle i nie sygnalizuje odbioru pilota PROXIMA. Pilotem MASTER można przywrócić działanie pozostałych pilotów identycznie jak je zablokować.

**UWAGA.** Wejście w programowanie (naciśnięcie SWITCHA) przywraca normalną pracę pozostałych pilotów. Podczas, gdy piloty są zablokowane czerwona dioda świeci ciągle i nie potwierdza odbioru pilota PROXIMA.

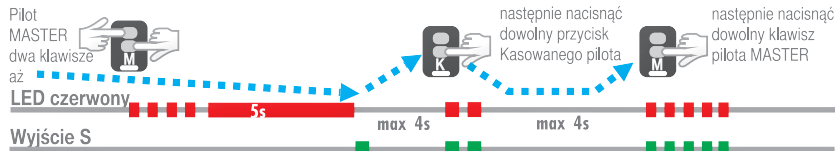
**Blokowanie pilotem MASTER funkcji sterowania kanałami przez pozostałe piloty, nie jest blokowane wł/wył wyjścia sygnałowego (dwa przyciski razem blokowanych pilotów).**



### 2.5.2. Kasowanie pilotem MASTER dostępnego pilota.

Jeżeli przytrzymamy przez 5s oba przyciski pilota MASTER (do zgaśnięcia diody czerwonej i jednego sygnału syreny), a następnie w ciągu 4s naciśniemy dowolny przycisk pilota, którego chcemy usunąć (dioda czerwona mignie dwa razy, syrenka włączy się również dwukrotnie), a następnie w ciągu 4s naciśniemy dowolny przycisk pilota MASTER (dioda czerwona mignie pięć razy, syrenka włączy się również pięciokrotnie), to pilot zostanie usunięty.

**Kasowanie pilota z użyciem pilota MASTER.**



### 2.5.3. Kopiowanie pilotem MASTER dostępnego pilota.

Przyciski w skopiowanym pilocie działają identycznie jak w pilocie kopiowanym - wzorcu.

Jeżeli przytrzymamy przez 5s oba przyciski pilota MASTER (do zgaśnięcia diody czerwonej i jednego sygnału syreny), a następnie w ciągu 4s naciśniemy dowolny przycisk pilota, którego chcemy skopiować - wzorca (dioda czerwona mignie dwa razy, syrenka włączy się również dwukrotnie), a następnie w ciągu 4s naciśniemy dowolny przycisk nowego (dioda czerwona mignie trzy razy, syrenka włączy się również trzykrotnie), to nowy pilot będzie działał identycznie jak wzorzec.

Jeżeli chociaż jeden przycisk nowego pilota będzie zarejestrowany w sterowniku, to procedura kopiowania nie dojdzie do skutku (sygnalizowane jest to zapaleniem na 2s diody czerwonej i dwusekundowym sygnałem akustycznym). Jeżeli po naciśnięciu przycisku nowego pilota nie nastąpi żadna reakcja, a pilot jest sprawny, to oznacza, że zabrakło miejsca w pamięci sterownika.

**Kopiowanie pilota z użyciem pilota MASTER.**



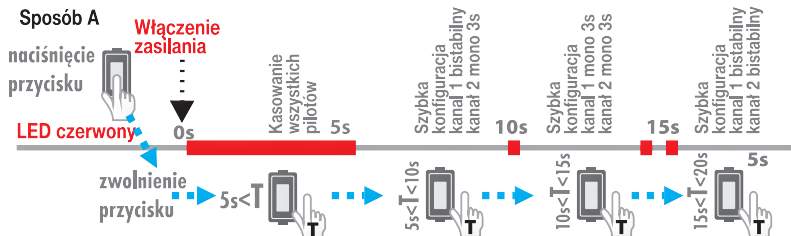
### 3. Programowanie sterownika

**UWAGA.** Ponieważ do sygnalizacji stanu podczas programowania wykorzystywane są zielone diody LED, których zapalenie oznacza również zadziałanie przekaźnika – należy więc, o ile to konieczne, na czas programowania odłączyć sterowane przez przekaźniki obwody.

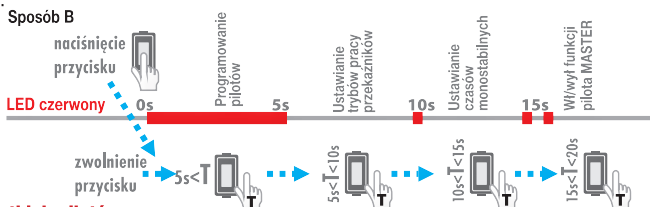
Programowanie sterownika odbywa się za pomocą SWITCHA na płytce sterownika i obserwacji diody czerwonej oraz diod zielonych sygnalizujących stan przekaźników.

Istnieją dwa sposoby wejścia do programowania sterownika - każdy sposób konfiguruje inne cechy sterownika.

**Sposób A.** Należy odłączyć zasilanie sterownika, nacisnąć SWITCH, podłączyć ponownie zasilanie i obserwując diodę czerwoną w odpowiednim momencie zwolnić SWITCHA. Tym sposobem można skasować wszystkie piloty oraz ustawić jedną z trzech najpopularniejszych konfiguracji pracy przekaźników.



**Sposób B.** Należy w trybie normalnej pracy nacisnąć SWITCH i obserwując diodę czerwoną w odpowiednim momencie zwolnić SWITCHA. Tym sposobem można zainicjować procedurę programowania pilotów, ustawić trybów pracy przekaźników, wybrać czas pracy monostabilnej i wł./wył. działanie funkcji MASTER.



#### 3.1. Kasowanie wszystkich pilotów.

Odłączyć zasilanie sterownika, nacisnąć i przytrzymać SWITCH, dotychczas zasilanie, na 5s zapali się dioda czerwona, zwolnić SWITCHA podczas palenia się diody czerwonej – wszystkie piloty łącznie z MASTERem zostały usunięte z pamięci sterownika.

#### 3.2. Programowanie jednej z trzech najpopularniejszych konfiguracji pracy przekaźników.



Sterownik umożliwia szybki wybór jednej z trzech najpopularniejszych konfiguracji pracy przekaźników.

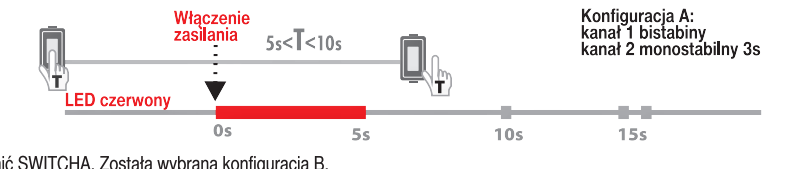
Konfiguracja - A pierwszy przekaźnik bistabilny, drugi mono 3s,

Konfiguracja - B oba przekaźniki monostabilne 3s,

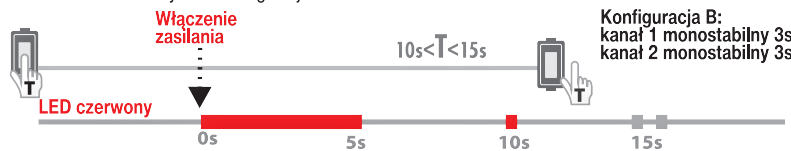
Konfiguracja - C oba przekaźniki bistabilne.

**Konfiguracja A.** Odłączyć zasilanie sterownika, nacisnąć i przytrzymać SWITCHA, dotychczas zasilanie, na 5s zapali się dioda czerwona, zwolnić SWITCHA, gdy dioda zgaśnie. Została wybrana konfiguracja A.

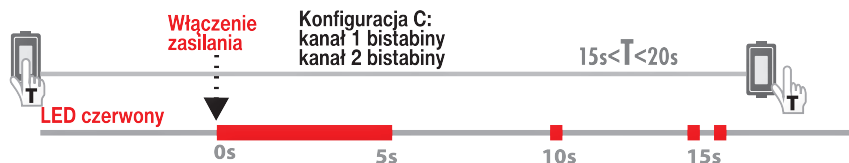
**Konfiguracja B.** Odłączyć zasilanie sterownika, nacisnąć i przytrzymać SWITCH, dotychczas zasilanie, i trzymać tak długo (ok. 10s), aż dioda krótko błysnie,



następnie zwolnić SWITCHA. Została wybrana konfiguracja B.



**Konfiguracja C.** Odłączyć zasilanie sterownika, nacisnąć i przytrzymać SWITCH, dołączyć zasilanie i trzymać tak długo (ok. 15s), aż dioda dwukrotnie błysnie, następnie zwolnić SWITCHA. Została wybrana konfiguracja C.

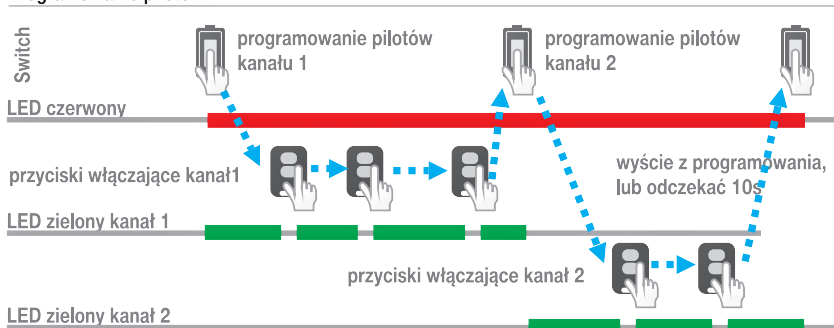


### 3.3. Programowanie pilotów.

Odłączyć o ile to niezbędne obwody sterowane przez przełączniki. Krótko przycisnąć SWITCH - zapali się dioda czerwona i zielona pierwszego przełącznika, w ciągu 10s nacisnąć przycisk pilota, który ma włączać pierwszy przełącznik (jest to również od tej chwili pilot MASTER), dioda zielona na chwilę zgaśnie, mamy kolejne 10s na przyciśnięcie kolejnego przycisku pilota mającego włączać przełącznik pierwszy. Każdy przyciśnięty i potwierdzony chwilowym zgaszeniem diody przełącznika pierwszego przycisk przedłuża czas oczekiwania o kolejne 10s.

Można wprogramować do tego samego kanału oba przyciski tego samego pilota. Naciśnięcie dowolnego z nich włączy wówczas wybrany przełącznik. Naciśnięcie SWITCHA, gdy pali się dioda czerwona i dioda zielona pierwszego przełącznika, wygasa diodę zieloną przełącznika pierwszego i zapala diodę zieloną przełącznika drugiego. Należy podobnie jak dla kanału pierwszego zarejestrować wszystkie przyciski mające sterować drugim przełącznikiem.

#### Programowanie pilotów



Można również wprogramować przyciski sterujące już kanałem pierwszym. Po naciśnięciu przycisku wprogramowanego do obu kanałów zadziałają oba przełączniki. Jeżeli przekroczony zostanie czas 10s, sterownik przejdzie do normalnej pracy.

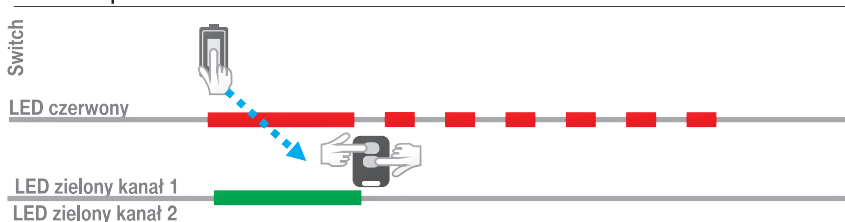
Jeżeli po naciśnięciu przycisku nowego pilota nie nastąpi żadna reakcja, a pilot jest sprawny, to oznacza, że zabrakło miejsca w pamięci sterownika. Dwukrotne, krótkie naciśnięcie SWITCHA podczas normalnej pracy pozwala przejść od razu do programowania przycisków drugiego przełącznika. Można nie czekać 10s, aż sterownik przejdzie do normalnej pracy, tylko nacisnąć SWITCHA raz lub dwa razy.

W każdej chwili podczas normalnej pracy można doprogramować kolejnego pilota (przycisk), o ile nie zostały wykorzystane 34 przyciski.

**3.4. Kasowanie pilota.** Kasowany pilot musi być dostępny. Odłączyć o ile to niezbędne obwody sterowane przez przełączniki.

W trybie normalnej pracy krótko przycisnąć SWITCHA - zapali się dioda czerwona i zielona pierwszego przełącznika, w ciągu 10s nacisnąć **oba przyciski** kasowanego pilota. Skuteczne kasowanie potwierdzone jest 6 sygnałami diody zielonej i syrenki. Nie można kasować indywidualnie przycisku pilota, można skasować tylko całego pilota.

#### Kasowanie pilota

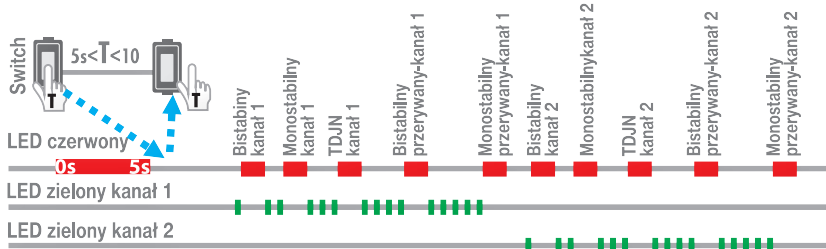


### 3.5. Wybór trybu pracy przełączników.

Każdy z dwóch przełączników może pracować w jednym z pięciu trybów:

1-tryb bistabilny, 2-monostabilny, 3-TDJN (Tak Długo Jak Naciskasz), 4-bistabilnym przerywanym (1Hz), 5-monostabilnym przerywanym (1Hz). Jeżeli w czasie normalnej pracy będziemy przyciskać SWITCHA przez około 5s (aż zgaśnie czerwona dioda LED), a następnie odczekamy miganie i nie przyciśniemy SWITCHA – tryby obu kanałów się nie zmieniają.

**Wejście do programowania trybów i ponieważ nie został naciśnięty switch, nie został zmieniony tryb pracy żadnego z przełączników.**



**Przykład:** Zaprogramowanie pierwszego przełącznika w trybie 1-monostabilnym, a drugiego przełącznika w trybie 5-monostabilnym przerywanym. **Odlączyć o ile to niezbędne obwody sterowane przez przełączniki.**

W trybie normalnej pracy przyciskać SWITCHA przez ok. 5s (aż zgaśnie czerwona dioda LED).

Zielona dioda przełącznika pierwszego mignie raz, następnie zapali się na 3s dioda czerwona, w czasie palenia której nacisnąć krótko SWITCH. Kanał pierwszy pracuje jako 1-monostabilny.

Następnie jeden raz mignie dioda zielona kanału drugiego i na 3s dioda czerwona,

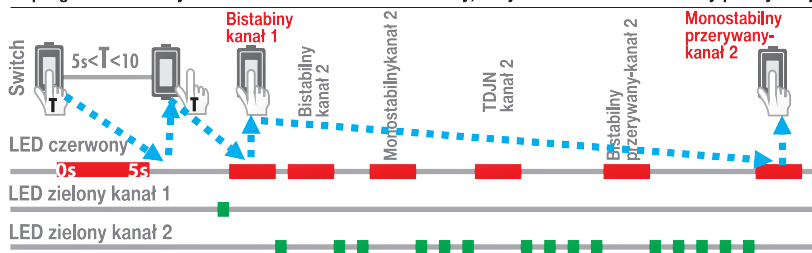
potem dioda zielona kanału drugiego mignie 2 razy i na 3s dioda czerwona,

potem dioda zielona kanału drugiego mignie 3 razy i na 3s dioda czerwona,

potem dioda zielona kanału drugiego mignie 4 razy i na 3s dioda czerwona,

potem dioda zielona kanału drugiego mignie 5 razy i na 3s dioda czerwona - w czasie palenia diody czerwonej przycisnąć SWITCH. Kanał drugi pracuje w trybie 5-monostabilnym przerywanym.

**Zaprogramowanie trybu kanałów: kanał 1-monostabilny, a tryb kanału 2-monostabilny przerywany.**



Jeżeli chcemy zmienić tryb pracy tylko kanału pierwszego, należy w czasie normalnej pracy przyciskać SWITCHA przez około 5s (aż zgaśnie czerwona dioda LED) i, gdy naciśniemy SWITCHA podczas palenia się diody czerwonej po odpowiedniej ilości mignięć diody zielonej kanału pierwszego (wyberzemy interesujący nas tryb), czekamy cierpliwie, aż zielona dioda kanału drugiego zakończy miganie. Jeżeli nie naciśniemy SWITCHA podczas zapalania diody czerwonej, tryb kanału drugiego się nie zmieni.

**3.6. Wybór czasów działania trybów monostabilnych.** Jeżeli kanał sterownika zaprogramujemy jako monostabilny lub monostabilny przerywany, to żądany czas włączenia programujemy w tym punkcie. Czas monostabilny każdego przełącznika można wybrać od 1s do 4min - rozdzielczość 1s i od 1min do 4h - rozdzielczość 1min. Dokładność odmierzenia czasu jest lepsza niż 1%, Jeżeli po wejściu do programowania czasu nie nacisniemy SWITCHA podczas migania kanału pierwszego, to sterownik przechodzi do pytania zieloną diodą przełącznika drugiego o wybór jednostek czasu (sekundy impuls pierwszy, minuty impuls drugi). Jeżeli również nie nacisniemy SWITCHA, wyjdziemy z programowania czasów.

**Przykład:** Zaprogramujemy czas pierwszego przełącznika na 5s, a czas drugiego na 10min.

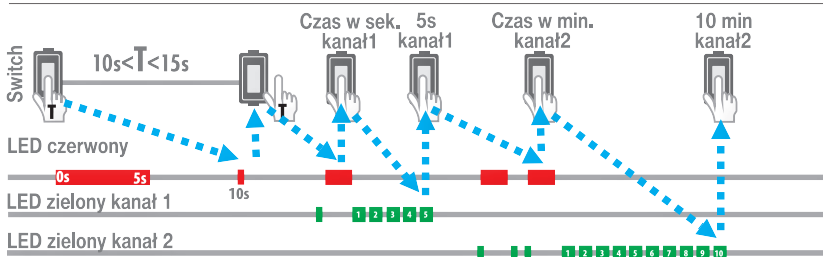
**Wejście do programowania czasów trybów monostabilnych i ponieważ nie został naciśnięty switch, nic nie zostało zmienione.**



Odłączyć o ile to niezbędne obwody sterowane przez przełączniki. W trybie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać SWITCHA przez około 10s, aż dioda czerwona krótko błysnie, następnie zwolnić SWITCHA. Mignie raz dioda zielona przełącznika pierwszego i na 3s zapali się czerwona dioda, naciśnięcie krótkie SWITCHA podczas palenia diody czerwonej oznacza wybór jednostek - sekundy i chęć zaprogramowania czasu kanału pierwszego. Następnie dioda zielona zaczyna migać co ok. 1s, czekamy na piąte mignięcie i gdy nastąpi krótko naciskamy SWITCHA – wybraliśmy czas działania pierwszego przełącznika 5s.

Dalej sterownik zapala raz diodę zieloną kanału drugiego i włącza na 3s diodę czerwoną (gdybyśmy teraz nacisnęli SWITCHA wybralibyśmy chęć programowania czasu przełącznika drugiego w sekundach), ale czekamy, aż dioda zielona przełącznika drugiego błysnie dwa razy i na 3s zapali się dioda czerwona na 3s. Teraz naciskamy krótko SWITCHA, zielona dioda zaczyna migać i każde mignięcie oznacza 1min. Podczas dziesiątego mignięcia naciskamy SWITCHA. Wybraliśmy czas działania przełącznika drugiego równy 10min.

**Programowania czasów trybów monostabilnych, czas pierwszego przełącznika - 5s, a czas drugiego -10minut.**



**UWAGA.** Zaprogramowanie czasów monostabilnych nie jest jednoznaczne z tym, że sterownik pracuje w trybie monostabilnym lub monostabilnym przerywanym. Oznacza to tylko tyle, że o ile ustawimy któryś z trybów monostabilnych (**punkt 3.5.**) sterownik wykorzysta zaprogramowane w tym punkcie czasy.

### 3.7. Zarządzanie pilotem MASTER.

Ponieważ cechy pilota MASTER mogą nie być pożądane, istnieje programowa możliwość włączania/wyłączania tej funkcji.

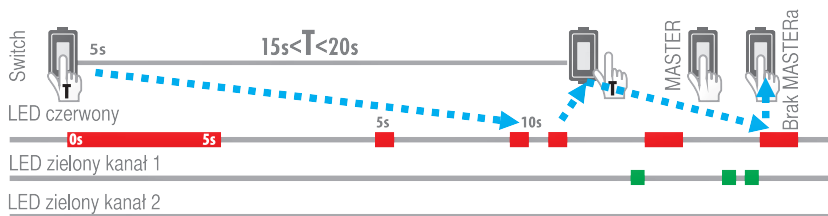
**W tym punkcie i tylko w tym punkcie można włączyć/wyłączyć obecność MASTERa w systemie.**

Procedura zmiany wygląda następująco:

Odłączyć o ile to niezbędne obwody sterowane przez przełączniki. W trybie normalnej pracy nacisnąć i przytrzymać SWITCHA przez ok. 15s, aż dioda czerwona krótko dwukrotnie błysnie, następnie zwolnić SWITCHA. Dioda zielona przełącznika pierwszego mignie raz i na 3s zapali się czerwona dioda, a potem dioda zielona przełącznika pierwszego mignie dwa razy i na 3s zapali się czerwona.

Jeżeli nacisniemy SWITCHA w czasie palenia się diody czerwonej po jednokrotnym błysnięciu zielonej diody kanału pierwszego – wybierzemy pracą z pilotem typu MASTER, jeżeli natomiast nacisniemy SWITCHA w czasie palenia się diody czerwonej po dwukrotnym błysnięciu zielonej diody kanału pierwszego – wybierzemy pracą bez funkcji MASTER pierwszego wprogramowanego pilota. Jeżeli nie nacisniemy SWITCHA wcale – nie zmienimy aktualnego stanu pracy pilota pierwszego.

## Włączanie/wyłączanie funkcji MASTER pilota, w przykładzie wybrano - bez MASTERA



### UWAGA.

- Jeżeli pierwszy wprogramowany pilot **pracuje** jako MASTER, to po naciśnięciu obu przycisków przez około 5s, wchodzimy do funkcji, które może zmienić pilot MASTER (zablokować, skopiować, usunąć). Jeżeli pierwszy wprogramowany pilot **nie pracuje** jako MASTER, to po naciśnięciu obu przycisków włączamy/wyłączamy wyjście sygnalizacyjne.
- Jeżeli pilot pracuje jako MASTER i jest sprawny, ale istnieje potrzeba jego wymiany można go wykasować zgodnie z **punktem 3.4**. Pierwszy wprogramowany teraz pilot będzie nowym MASTERem.
- Zaprogramowanie jednej z najbardziej popularnych konfiguracji (**punkt 3.2**), nie zmienia ustawień wybranych w tym punkcie.

## 4. Dane techniczne

Lp	Nazwa	Wartość	Uwagi
1	Zasilanie	12V DC	
2	Pobór prądu	15-65mA	
3	Wyjścia S	max. 500mA	OC
4	Wyjścia PK1/PK2	1A/125VAC 2A/30VDC	NO i NC
5	Wymiary (długość/ szerokość/wysokość)	84/60/24 mm	

## 5. Gwarancja

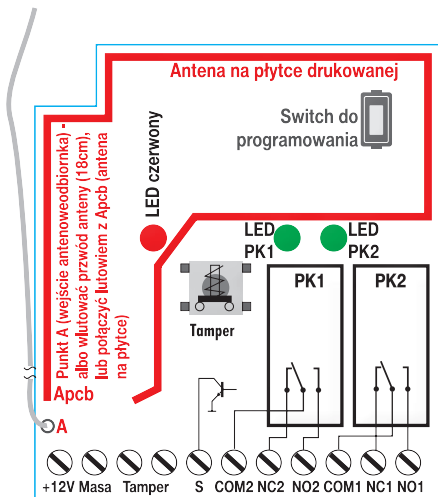
Szczegóły dotyczące gwarancji znajdują się na karcie gwarancyjnej oraz na stronie [www.proxima.pl](http://www.proxima.pl) w zakładce - do pobrania.



Jak wskazuje symbol zamieszczony obok, zabrania się wyrzucania urządzenia razem z odpadami domowymi. Należy więc przeprowadzić „selektywną zbiórkę odpadów”, zgodnie z metodami przewidzianymi przez obowiązujące przepisy lub oddać urządzenie do sprzedawcy podczas dokonywania zakupu nowego ekwiwalentnego urządzenia.

UPROSZCZONA DEKLARACJA ZGODNOŚCI UE:

Proxima sp.j. niniejszym oświadcza, że urządzenie radiolinia PRX jest zgodne z dyrektywą 2014/53/UE. Pełny tekst deklaracji zgodności UE jest dostępny pod następującym adresem internetowym: [www.proxima.pl](http://www.proxima.pl) w zakładce do pobrania.



**PROXIMA**  
ELECTRONICS